

Reasons for union d... d... à p...
...i bl...

■ Positionnement du problème

Nous considérons

paramètres. Cette procédure est linéaire par rapport à chaque paramètre.

Les matrices d'état $\mathbf{A}(k)$ et le vecteur $\mathbf{J}(k)$ ainsi que la matrice de gain de l'observateur $\mathbf{K}(k)$ sont

→ même structure que celle des matrices $M(\mathbf{u})$,

