

Outils Mathématiques pour l'Ingénieur

...

TD4 de Traitement du Signal

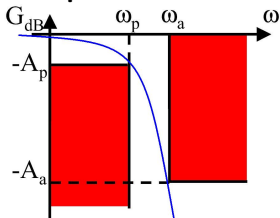
...

Filtrage de signaux à temps continu et discret

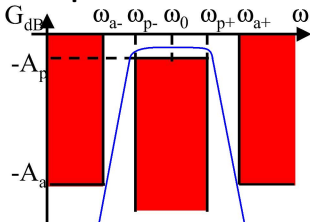
Benoît Marx

Centre de Recherche en Automatique de Nancy (CRAN)
Ecole Nationale Supérieure de Géologie (ENSG)

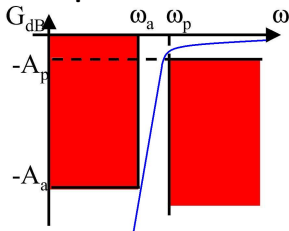
- **Filtre passe bas**



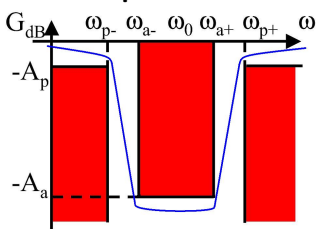
- **Filtre passe bande**



- **Filtre passe haut**



- **Filtre coupe bande**



Rappels > Algorithmes de synthèse de filtres

- (1) Facteur de forme ε du filtre passe-bas normalisé équivalent (FPBNE)

$$\varepsilon = \sqrt{10^{\frac{A_p}{10}} - 1}$$

- (2) Sélectivité k

filtre	P-bas	P-haut	P-bande	Coupe-bande
sélectivité k	$\frac{\omega_p}{\omega_a}$	$\frac{\omega_a}{\omega_p}$	$\frac{\omega_{p+} - \omega_{p-}}{\omega_{a+} - \omega_{a-}}$	$\frac{\omega_{a+} - \omega_{a-}}{\omega_{p+} - \omega_{p-}}$

- (3) Ordre n du filtre PBNE :

Butterworth	Chebyshev
$n \geq \frac{A_a - A_p}{20 \log\left(\frac{1}{k}\right)}$	$\cosh^2\left(n \operatorname{arccosh}\left(\frac{1}{k}\right)\right) \geq \frac{10^{\frac{A_a}{10}} - 1}{\varepsilon^2}$

- (4) Filtre PBNE $H_n(p_n) = 1/\mathcal{B}_{\varepsilon,n}(p_n)$ ou $H_n(p_n) = 1/\mathcal{C}_{\varepsilon,n}(p_n)$.

- (5) Dénormalisation : $H(p) = H_n(p_n)$

filtre	P-bas	P-haut	P-bande	Coupe-bande
p_n	$\frac{p}{\omega_p}$	$\frac{\omega_p}{p}$	$\frac{\omega_0}{\omega_{p+} - \omega_{p-}} \left(\frac{\omega_0}{p} + \frac{p}{\omega_0} \right)$	$\frac{\omega_{p+} - \omega_{p-}}{\omega_0} \left(\frac{\omega_0}{p} + \frac{p}{\omega_0} \right)^{-1}$

où $\omega_0 = \sqrt{\omega_{p+}\omega_{p-}} = \sqrt{\omega_{a+}\omega_{a-}}$

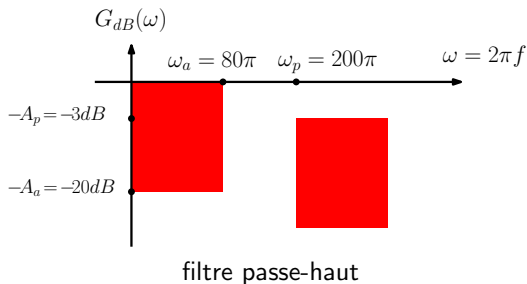
Données : spécifications fréquentielles

- $G_{dB}(f) \geq -3 \text{ dB}$ pour $f \geq 100 \text{ Hz}$
- $G_{dB}(f) \leq -20 \text{ dB}$ pour $f \leq 40 \text{ Hz}$

À faire : synthèse du filtre de Butterworth

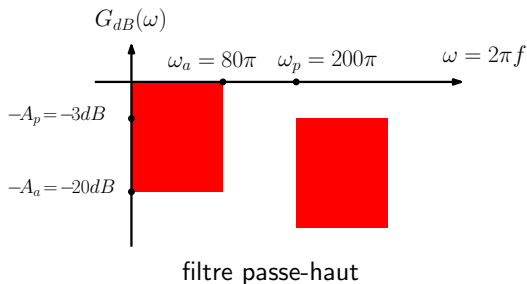
- Tracer le gabarit du filtre souhaité
- Déterminer les paramètres ε , k , n et le polynôme de Butterworth.
- Déterminer la fonction de transfert du FPBNE
- Déterminer la fonction de transfert du filtre souhaité
- Tracer son diagramme de Bode et le comparer au gabarit
- Simuler la réponse du filtre à $x(t) = \sin(100t) + \sin(650t)$ et la comparer à l'entrée.

- **Gabarit**



- **Calcul du facteur de forme, de la sélectivité et de l'ordre**

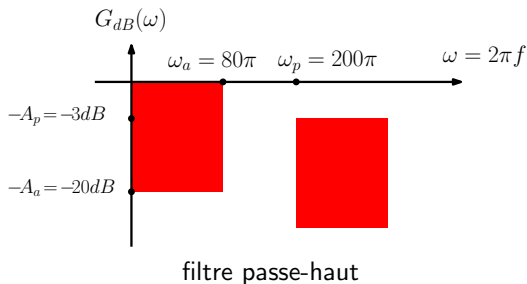
- **Gabarit**



- **Calcul du facteur de forme, de la sélectivité et de l'ordre**

- facteur de forme : $\varepsilon = \sqrt{10^{A_p/10} - 1} \Rightarrow \varepsilon = 1$

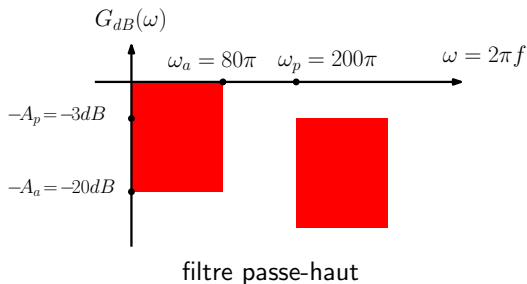
- **Gabarit**



- **Calcul du facteur de forme, de la sélectivité et de l'ordre**

- facteur de forme : $\varepsilon = \sqrt{10^{A_p/10} - 1} \Rightarrow \varepsilon = 1$
- sélectivité : $k = \frac{\omega_a}{\omega_p} \Rightarrow k = 0.4$

- **Gabarit**



- **Calcul du facteur de forme, de la sélectivité et de l'ordre**

- facteur de forme : $\varepsilon = \sqrt{10^{A_p/10} - 1}$ $\Rightarrow \varepsilon = 1$
- sélectivité : $k = \frac{\omega_a}{\omega_p}$ $\Rightarrow k = 0.4$
- ordre : $n \geq \frac{A_a - A_p}{20 \log(1/k)}$ $\Rightarrow n = 3$

Mise en œuvre du filtrage de signaux continus (1/2)

- **Polynôme de Butterworth**

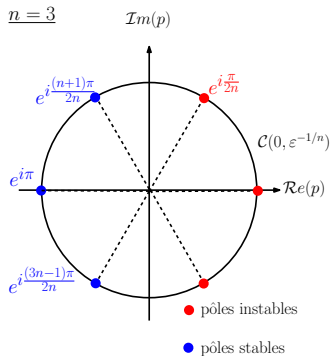
- Les pôles sont les racines à

$\text{Re}(p) < 0$ de :

$$1 + (-1)^n \varepsilon^2 p^{2n} = 0$$

- Pour n impair :

$$z_k = \varepsilon^{-1/n} e^{i \frac{k\pi}{n}}, \quad k = \frac{n+1}{2}, \dots, \frac{3n-1}{2}$$



- **Polynôme de Butterworth**

- Les pôles sont les racines à $\text{Re}(p) < 0$ de :

$$1 + (-1)^n \varepsilon^2 p^{2n} = 0$$

- Pour n impair :

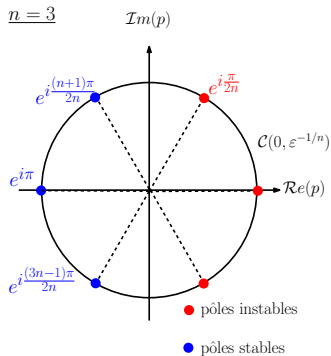
$$z_k = \varepsilon^{-1/n} e^{i \frac{k\pi}{n}}, \quad k = \frac{n+1}{2}, \dots, \frac{3n-1}{2}$$

- Pour $n = 3$ et $\varepsilon = 1$

$$\rightarrow z_1 = e^{i \frac{2\pi}{3}} = -\frac{1}{2} + i \frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$\rightarrow z_2 = e^{i\pi} = -1$$

$$\rightarrow z_3 = e^{i \frac{4\pi}{3}} = -\frac{1}{2} - i \frac{\sqrt{3}}{2}$$



Mise en œuvre du filtrage de signaux continus (1/2)

- **Polynôme de Butterworth**

- Les pôles sont les racines à $\text{Re}(p) < 0$ de :

$$1 + (-1)^n \varepsilon^2 p^{2n} = 0$$

- Pour n impair :

$$z_k = \varepsilon^{-1/n} e^{i \frac{k\pi}{n}}, \quad k = \frac{n+1}{2}, \dots, \frac{3n-1}{2}$$

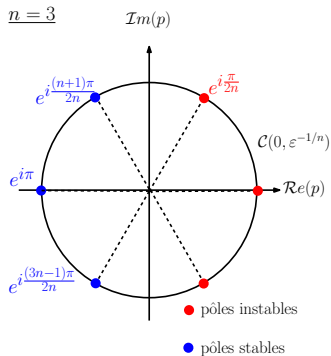
- Pour $n = 3$ et $\varepsilon = 1$

$$\rightarrow z_1 = e^{i \frac{2\pi}{3}} = -\frac{1}{2} + i \frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$\rightarrow z_2 = e^{i\pi} = -1$$

$$\rightarrow z_3 = e^{i \frac{4\pi}{3}} = -\frac{1}{2} - i \frac{\sqrt{3}}{2}$$

- **Fonction de transfert du FPBNE**



- **Polynôme de Butterworth**

- Les pôles sont les racines à $\text{Re}(p) < 0$ de :

$$1 + (-1)^n \varepsilon^2 p^{2n} = 0$$

- Pour n impair :

$$z_k = \varepsilon^{-1/n} e^{i \frac{k\pi}{n}}, \quad k = \frac{n+1}{2}, \dots, \frac{3n-1}{2}$$

- Pour $n = 3$ et $\varepsilon = 1$

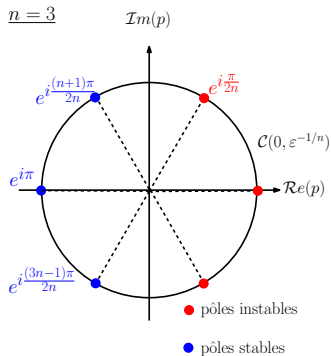
$$\rightarrow z_1 = e^{i \frac{2\pi}{3}} = -\frac{1}{2} + i \frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$\rightarrow z_2 = e^{i\pi} = -1$$

$$\rightarrow z_3 = e^{i \frac{4\pi}{3}} = -\frac{1}{2} - i \frac{\sqrt{3}}{2}$$

- **Fonction de transfert du FPBNE**

$$H_n(p) = \frac{1}{(p - z_1)(p - z_2)(p - z_3)}$$



- **Polynôme de Butterworth**

- Les pôles sont les racines à $\text{Re}(p) < 0$ de :

$$1 + (-1)^n \varepsilon^2 p^{2n} = 0$$

- Pour n impair :

$$z_k = \varepsilon^{-1/n} e^{i \frac{k\pi}{n}}, \quad k = \frac{n+1}{2}, \dots, \frac{3n-1}{2}$$

- Pour $n = 3$ et $\varepsilon = 1$

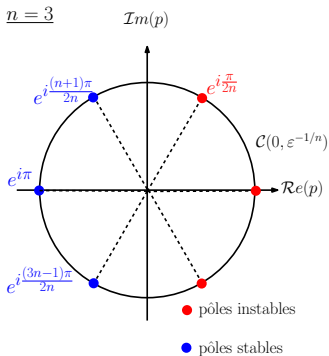
$$\rightarrow z_1 = e^{i \frac{2\pi}{3}} = -\frac{1}{2} + i \frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$\rightarrow z_2 = e^{i\pi} = -1$$

$$\rightarrow z_3 = e^{i \frac{4\pi}{3}} = -\frac{1}{2} - i \frac{\sqrt{3}}{2}$$

- **Fonction de transfert du FPBNE**

$$H_n(p_n) = \frac{1}{p_n^3 + 2p_n^2 + 2p_n + 1}$$



- **Fonction de transfert du FPBNE :**

$$H_n(p_n) = \frac{1}{p_n^3 + 2p_n^2 + 2p_n + 1}$$

- **Fonction de transfert du filtre**

- **Fonction de transfert du FPBNE :**

$$H_n(p_n) = \frac{1}{p_n^3 + 2p_n^2 + 2p_n + 1}$$

- **Fonction de transfert du filtre**

On obtient $H(p)$ par dénormalisation avec : $H(p) = H_n(p_n)$ et $p_n = \frac{\omega_p}{p}$

$$H(p) = \frac{1}{\left(\frac{\omega_p}{p}\right)^3 + 2\left(\frac{\omega_p}{p}\right)^2 + 2\left(\frac{\omega_p}{p}\right) + 1}$$

- **Fonction de transfert du FPBNE :**

$$H_n(p_n) = \frac{1}{p_n^3 + 2p_n^2 + 2p_n + 1}$$

- **Fonction de transfert du filtre**

On obtient $H(p)$ par dénormalisation avec : $H(p) = H_n(p_n)$ et $p_n = \frac{\omega_p}{p}$

$$H(p) = \frac{1}{\left(\frac{\omega_p}{p}\right)^3 + 2\left(\frac{\omega_p}{p}\right)^2 + 2\left(\frac{\omega_p}{p}\right) + 1}$$

$$H(p) = \frac{p^3}{p^3 + 2\omega_p p^2 + 2\omega_p^2 p + \omega_p^3}$$

- **Fonction de transfert du FPBNE :**

$$H_n(p_n) = \frac{1}{p_n^3 + 2p_n^2 + 2p_n + 1}$$

- **Fonction de transfert du filtre**

On obtient $H(p)$ par dénormalisation avec : $H(p) = H_n(p_n)$ et $p_n = \frac{\omega_p}{p}$

$$H(p) = \frac{1}{\left(\frac{\omega_p}{p}\right)^3 + 2\left(\frac{\omega_p}{p}\right)^2 + 2\left(\frac{\omega_p}{p}\right) + 1}$$

$$H(p) = \frac{p^3}{p^3 + 2\omega_p p^2 + 2\omega_p^2 p + \omega_p^3}$$

- **Diagramme de Bode**

Utiliser les fonctions `tf([...], [...])` et `bode(...)`

- **Fonction de transfert du FPBNE :**

$$H_n(p_n) = \frac{1}{p_n^3 + 2p_n^2 + 2p_n + 1}$$

- **Fonction de transfert du filtre**

On obtient $H(p)$ par dénormalisation avec : $H(p) = H_n(p_n)$ et $p_n = \frac{\omega_p}{p}$

$$H(p) = \frac{1}{\left(\frac{\omega_p}{p}\right)^3 + 2\left(\frac{\omega_p}{p}\right)^2 + 2\left(\frac{\omega_p}{p}\right) + 1}$$

$$H(p) = \frac{p^3}{p^3 + 2\omega_p p^2 + 2\omega_p^2 p + \omega_p^3}$$

- **Diagramme de Bode**

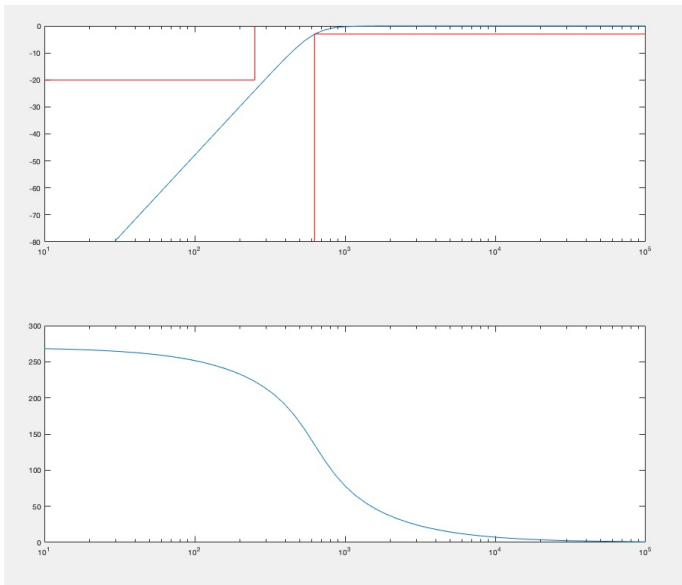
Utiliser les fonctions `tf([...], [...])` et `bode(...)`

- **Filtrage de $x(t) = \sin(100t) + \sin(650t)$**

Définir les vecteurs `t` et `x` et utiliser `lsim(H,x,t)` pour comparer $x(t)$ et $x(t)$ filtré.

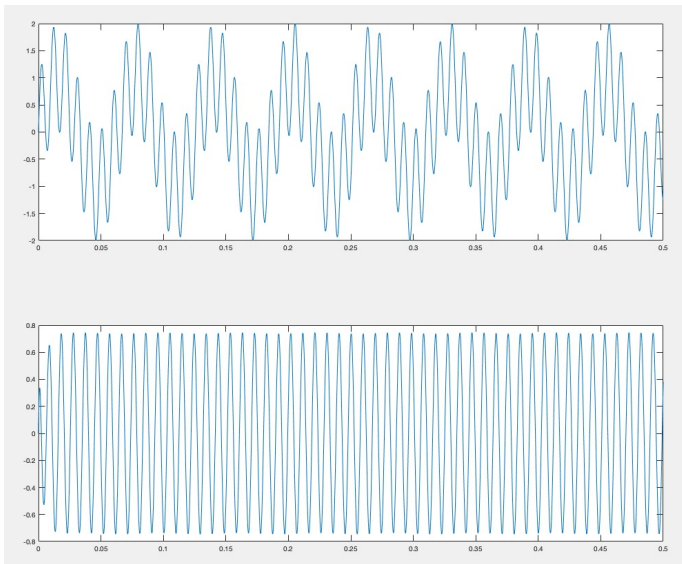
Mise en œuvre du filtrage de signaux continus (1/2)

Diagramme de Bode du filtre passe-haut



Mise en œuvre du filtrage de signaux continus (1/2)

Résultat du filtrage passe-haut



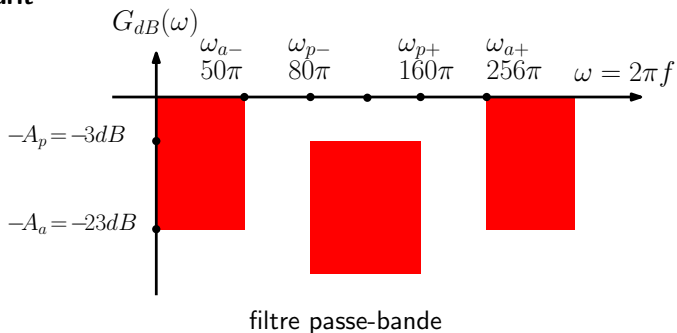
Données : spécifications fréquentielles

- $G_{dB}(f) \geq -3 \text{ dB}$ pour $40 \text{ Hz} \leq f \leq 80 \text{ Hz}$
- $G_{dB}(f) \leq -23 \text{ dB}$ pour $f \leq 25 \text{ Hz}$ ou $f \geq 128 \text{ Hz}$

À faire : synthèse du filtre de Butterworth

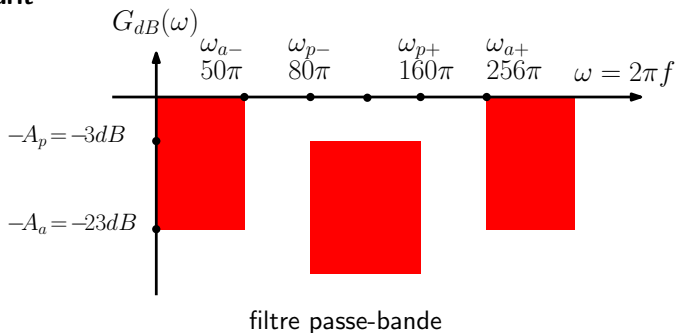
- Tracer le gabarit du filtre souhaité
- Déterminer les paramètres ε , k , n et le polynôme de Butterworth.
- Déterminer la fonction de transfert du FPBNE.
- Déterminer la fonction de transfert du filtre souhaité.
- Tracer son diagramme de Bode et le comparer au gabarit.
- Simuler la réponse du filtre à $x(t) = \sin(100t) + \sin(300t) + \sin(900t)$ et la comparer à l'entrée.

- **Gabarit**



- **Calcul du facteur de forme, de la sélectivité et de l'ordre**

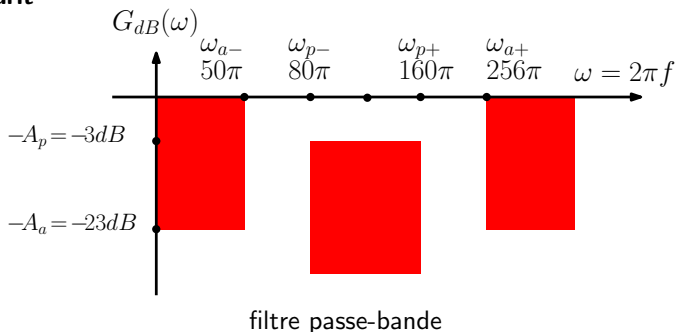
- **Gabarit**



- **Calcul du facteur de forme, de la sélectivité et de l'ordre**

- facteur de forme : $\varepsilon = \sqrt{10^{A_p/10} - 1} \Rightarrow \varepsilon = 1$

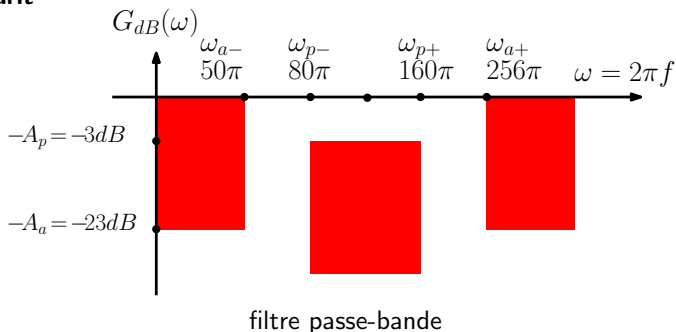
- **Gabarit**



- **Calcul du facteur de forme, de la sélectivité et de l'ordre**

- facteur de forme : $\varepsilon = \sqrt{10^{A_p/10} - 1} \Rightarrow \varepsilon = 1$
- sélectivité : $k = \frac{\omega_{p+} - \omega_{p-}}{\omega_{a+} - \omega_{a-}} = \frac{80\pi}{206\pi} \Rightarrow k = 0.38$

- **Gabarit**



- **Calcul du facteur de forme, de la sélectivité et de l'ordre**

- facteur de forme : $\varepsilon = \sqrt{10^{A_p/10} - 1} \Rightarrow \varepsilon = 1$
- sélectivité : $k = \frac{\omega_{p+} - \omega_{p-}}{\omega_{a+} - \omega_{a-}} = \frac{80\pi}{206\pi} \Rightarrow k = 0.38$
- ordre : $n \geq \frac{A_a - A_p}{20 \log(1/k)} = 2,4 \Rightarrow n = 3$

- **Polynôme de Butterworth**

Mêmes $\varepsilon = 1$ et $n = 3$, donc même polynôme de Butterworth :

$$B_{3,1}(p) = p^3 + 2p^2 + 2p + 1$$

- **Polynôme de Butterworth**

Mêmes $\varepsilon = 1$ et $n = 3$, donc même polynôme de Butterworth :

$$B_{3,1}(p) = p^3 + 2p^2 + 2p + 1$$

- **Fonction de transfert du FPBNE**

idem

$$H_n(p_n) = \frac{1}{p_n^3 + 2p_n^2 + 2p_n + 1}$$

- **Fonction de transfert du FPBNE :**

$$H_n(p_n) = \frac{1}{p_n^3 + 2p_n^2 + 2p_n + 1}$$

- **Fonction de transfert du filtre**

On obtient $H(p)$ par dénormalisation avec : $H(p) = H_n(p_n)$ et

$$p_n = \frac{\omega_0}{\omega_{p+} - \omega_{p-}} \left(\frac{\omega_0}{p} + \frac{p}{\omega_0} \right), \text{ avec } \omega_0 = \sqrt{\omega_{p+} \omega_{p-}}$$

$$p_n = \left(\frac{a}{p} + \frac{p}{b} \right), \text{ avec } b = (\omega_{p+} - \omega_{p-}) \text{ et } a = \frac{\omega_{p+} * \omega_{p-}}{\omega_{p+} - \omega_{p-}}$$

Ce qui donne

- **Fonction de transfert du FPBNE :**

$$H_n(p_n) = \frac{1}{p_n^3 + 2p_n^2 + 2p_n + 1}$$

- **Fonction de transfert du filtre**

On obtient $H(p)$ par dénormalisation avec : $H(p) = H_n(p_n)$ et

$$p_n = \frac{\omega_0}{\omega_{p+} - \omega_{p-}} \left(\frac{\omega_0}{p} + \frac{p}{\omega_0} \right), \text{ avec } \omega_0 = \sqrt{\omega_{p+}\omega_{p-}}$$

$$p_n = \left(\frac{a}{p} + \frac{p}{b} \right), \text{ avec } b = (\omega_{p+} - \omega_{p-}) \text{ et } a = \frac{\omega_{p+} * \omega_{p-}}{\omega_{p+} - \omega_{p-}}$$

Ce qui donne

$$H(p) = \frac{1}{\left(\frac{a}{p} + \frac{p}{b} \right)^3 + 2 \left(\frac{a}{p} + \frac{p}{b} \right)^2 + 2 \left(\frac{a}{p} + \frac{p}{b} \right) + 1}$$

- **Fonction de transfert du FPBNE :**

$$H_n(p_n) = \frac{1}{p_n^3 + 2p_n^2 + 2p_n + 1}$$

- **Fonction de transfert du filtre**

On obtient $H(p)$ par dénormalisation avec : $H(p) = H_n(p_n)$ et

$$p_n = \frac{\omega_0}{\omega_{p+} - \omega_{p-}} \left(\frac{\omega_0}{p} + \frac{p}{\omega_0} \right), \text{ avec } \omega_0 = \sqrt{\omega_{p+}\omega_{p-}}$$

$$p_n = \left(\frac{a}{p} + \frac{p}{b} \right), \text{ avec } b = (\omega_{p+} - \omega_{p-}) \text{ et } a = \frac{\omega_{p+} * \omega_{p-}}{\omega_{p+} - \omega_{p-}}$$

Ce qui donne

$$H(p) = \frac{1}{\left(\frac{a}{p} + \frac{p}{b} \right)^3 + 2 \left(\frac{a}{p} + \frac{p}{b} \right)^2 + 2 \left(\frac{a}{p} + \frac{p}{b} \right) + 1}$$

$$H(p) = \frac{p^3}{\left(\frac{1}{b^3} \right) p^6 + \left(\frac{2}{b^2} \right) p^5 + \left(\frac{3a}{b^2} + \frac{2}{b} \right) p^4 + \left(\frac{4a}{b} + 1 \right) p^3 + \left(\frac{3a^2}{b} + 2a \right) p^2 + 2a^2 p + a^3}$$

Fonction de transfert du filtre cherché :

$$H(p) = \frac{p^3}{\left(\frac{1}{b^3}\right) p^6 + \left(\frac{2}{b^2}\right) p^5 + \left(\frac{3a}{b^2} + \frac{2}{b}\right) p^4 + \left(\frac{4a}{b} + 1\right) p^3 + \left(\frac{3a^2}{b} + 2a\right) p^2 + 2a^2 p + a^3}$$

avec $b = (\omega_{p+} - \omega_{p-})$ et $a = (\omega_{p+} * \omega_{p-})/b$.

- **Diagramme de Bode**

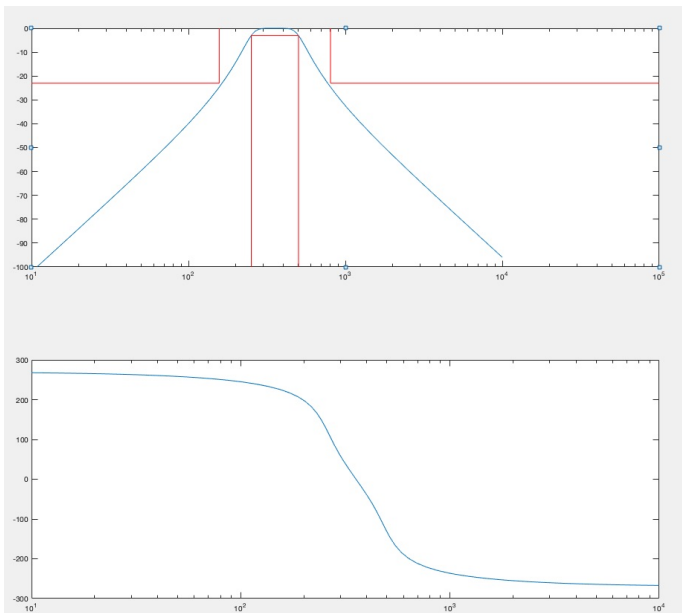
Utiliser les fonctions `tf(..., [...])` et `bode(...)`

- **Filtrage de $x(t) = \sin(100t) + \sin(300t) + \sin(900t)$**

Définir les vecteurs `t` et `x` et utiliser `lsim(H,x,t)` pour comparer $x(t)$ et $x(t)$ filtré.

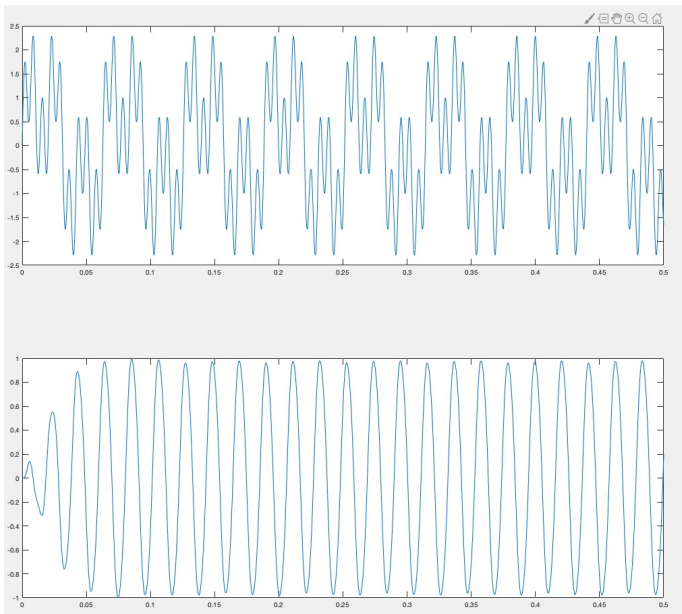
Mise en œuvre du filtrage de signaux continus (2/2)

Diagramme de Bode du filtre passe-bande

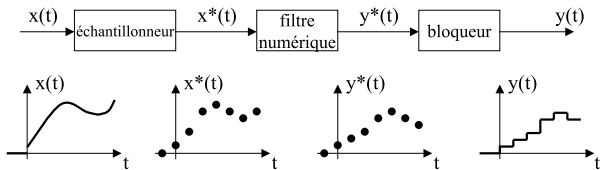


Mise en œuvre du filtrage de signaux continus (2/2)

Résultat du filtrage passe-bande



Rappels > signaux et systèmes à temps discret



	temps continu	temps discret
temps	$t \in \mathbb{R}$	$t = kT, k \in \mathbb{N}$
signal	fonction $x(t)$	suite $\{x(kT)\}_{k \in \mathbb{N}}$
entrée/sortie	éq. différentielle	récurrence
transformation	Laplace linéaire $\frac{d}{dt} \simeq p$	en Z linéaire retard de $nT \simeq z^{-n}$
f° de transfert	$Y(p) = H(p)X(p)$	$Y(z) = H(z)X(z)$

- **Équation de récurrence**

$$y(kT) + 3y((k-1)T) = x(kT) + 2x((k-1)T) - 5x((k-3)T))$$

- **Équation de récurrence**

$$y(kT) + 3y((k-1)T) = x(kT) + 2x((k-1)T) - 5x((k-3)T))$$

- Par linéarité de la transformée en z

$$\mathcal{Z}(y(kT)) + 3\mathcal{Z}(y((k-1)T)) = \mathcal{Z}(x(kT)) + 2\mathcal{Z}(x((k-1)T)) - 5\mathcal{Z}(x((k-3)T))$$

- **Équation de récurrence**

$$y(kT) + 3y((k-1)T) = x(kT) + 2x((k-1)T) - 5x((k-3)T))$$

- Par linéarité de la transformée en z

$$\mathcal{Z}(y(kT)) + 3\mathcal{Z}(y((k-1)T)) = \mathcal{Z}(x(kT)) + 2\mathcal{Z}(x((k-1)T)) - 5\mathcal{Z}(x((k-3)T))$$

- En utilisant $\mathcal{Z}(f(kT - nT)) = z^{-n}\mathcal{Z}(f(kT))$

$$\mathcal{Z}(y(kT)) + 3z^{-1}\mathcal{Z}(y(kT)) = \mathcal{Z}(x(kT)) + 2z^{-1}\mathcal{Z}(x(kT)) - 5z^{-3}\mathcal{Z}(x(kT))$$

- **Équation de récurrence**

$$y(kT) + 3y((k-1)T) = x(kT) + 2x((k-1)T) - 5x((k-3)T))$$

- Par linéarité de la transformée en z

$$\mathcal{Z}(y(kT)) + 3\mathcal{Z}(y((k-1)T)) = \mathcal{Z}(x(kT)) + 2\mathcal{Z}(x((k-1)T)) - 5\mathcal{Z}(x((k-3)T))$$

- En utilisant $\mathcal{Z}(f(kT - nT)) = z^{-n}\mathcal{Z}(f(kT))$

$$\mathcal{Z}(y(kT)) + 3z^{-1}\mathcal{Z}(y(kT)) = \mathcal{Z}(x(kT)) + 2z^{-1}\mathcal{Z}(x(kT)) - 5z^{-3}\mathcal{Z}(x(kT))$$

- En factorisant en $X(z)$ et $Y(z)$, on a une **fonction de transfert**

$$Y(z) = \underbrace{\left(\frac{1 + 2z^{-1} - 5z^{-3}}{1 + 3z^{-1}} \right)}_{=H(z)} X(z)$$

- **Changement de variable pour faire le passage $H(p) \rightarrow H(z)$**

- Discrétisation arrière

$$y(t) = \frac{dx(t)}{dt} \Leftrightarrow Y(p) = pX(p)$$

$$y(t) = \frac{x(t) - x(t - T)}{T} \Rightarrow \boxed{p \sim \frac{1 - z^{-1}}{T}}$$

- **Changement de variable pour faire le passage $H(p) \rightarrow H(z)$**

- Discrétisation arrière

$$y(t) = \frac{dx(t)}{dt} \Leftrightarrow Y(p) = pX(p)$$

$$y(t) = \frac{x(t) - x(t - T)}{T} \Rightarrow \boxed{p \sim \frac{1 - z^{-1}}{T}}$$

- Discrétisation avant

$$y(t) = \frac{dx(t)}{dt} \Leftrightarrow Y(p) = pX(p)$$

$$y(t) = \frac{x(t + T) - x(t)}{T} \Rightarrow \boxed{p \sim \frac{z - 1}{T}}$$

- **Changement de variable pour faire le passage $H(p) \rightarrow H(z)$**

- Discrétisation arrière

$$y(t) = \frac{dx(t)}{dt} \Leftrightarrow Y(p) = pX(p)$$

$$y(t) = \frac{x(t) - x(t - T)}{T} \Rightarrow \boxed{p \sim \frac{1 - z^{-1}}{T}}$$

- Discrétisation avant

$$y(t) = \frac{dx(t)}{dt} \Leftrightarrow Y(p) = pX(p)$$

$$y(t) = \frac{x(t + T) - x(t)}{T} \Rightarrow \boxed{p \sim \frac{z - 1}{T}}$$

- Discrétisation de Tustin (**la plus efficace**)

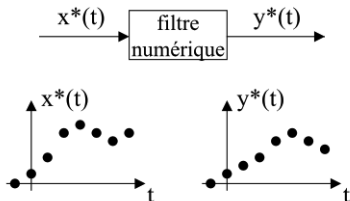
$$y(t) = \int_0^t x(\tau) d\tau \Leftrightarrow Y(p) = \frac{1}{p} X(p)$$

$$y(t) = y(t - T) + \frac{x(t) + x(t - T)}{2} T \Rightarrow \boxed{\boxed{p \sim \frac{2(1 - z^{-1})}{T(1 + z^{-1})}}$$

Rappels > Etapes du filtrage numérique

- Données : Signal et spécifications fréquentielles (p.ex. $\omega_a, \omega_p, A_a, A_p$)
- Synthèse du filtre en temps continu : Gabarit $\Rightarrow H_n(p_n) \Rightarrow H(p)$
- Discrétisation (p.ex. de Tustin) : $H(p) \Rightarrow H(z)$
- Équivalence $H(z) \sim$ récurrence
- Filtrage numérique par une simple récurrence :

$$y(kT) = \frac{1}{a_0}(b_0x(kT)+b_1x((k-1)T)+\dots-a_1y((k-1)T)-a_2y((k-2)T)-\dots)$$



Fichiers à récupérer sur Arche/Teams et enregistrer dans votre cd

- Le programme `trace_spec.m` permettant de tracer la transformée de Fourier d'un signal.
- Les données `dataTD4.mat` contenant `muz` : le signal audio à débruiter et `Fe` : la fréquence d'échantillonnage.

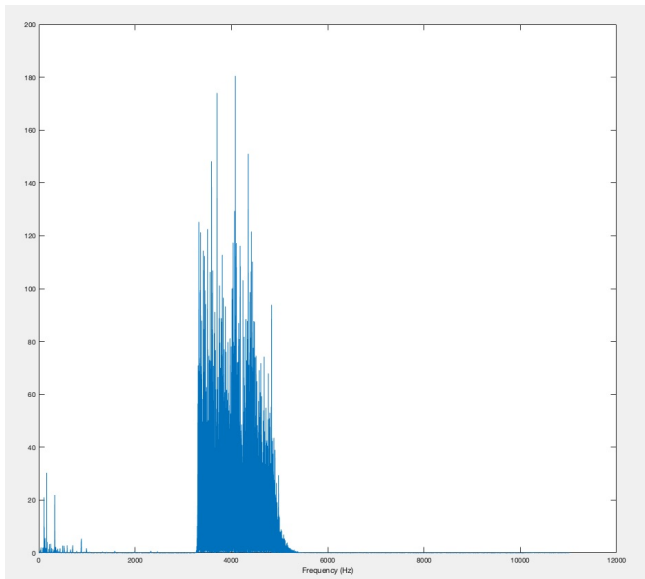
À faire : filtrage d'un signal discret

- Tracer le spectre de `muz` (commande : `trace_spec(muz,Fe)`).
- (Écouter `muz` (commande : `sound(muz,Fe)`))
- Déterminer le filtre de Butterworth.
On fixe $\varepsilon = 1$ et $n = 3$, reste à choisir ω_p .
- Discrétiser $H(p)$ pour obtenir $H(z)$.
- Déterminer la relation de récurrence équivalente à $H(z)$.
- Filtrer `muz` et tracer le spectre du signal filtré.
- Comment améliorer le filtrage ?

Mise en œuvre du filtrage numérique

Tracer le spectre (i.e. la transformée de Fourier) du signal bruité

```
>> trace_spec(muz,Fe)
```



Déterminer un filtre de Butterworth

- On veut supprimer le bruit en H.F. \Rightarrow on utilise un **passe-bas**
- On fixe $\varepsilon = 1$ et $n = 3$, **reste à choisir** ω_p

Déterminer un filtre de Butterworth

- On veut supprimer le bruit en H.F. \Rightarrow on utilise un **passé-bas**
- On fixe $\varepsilon = 1$ et $n = 3$, **reste à choisir** ω_p
- FPBNE (vu en 1^{ère} partie) :

$$H_n(p_n) = \frac{1}{p_n^3 + 2p_n^2 + 2p_n + 1}$$

Déterminer un filtre de Butterworth

- On veut supprimer le bruit en H.F. \Rightarrow on utilise un **passé-bas**
- On fixe $\varepsilon = 1$ et $n = 3$, **reste à choisir** ω_p
- FPBNE (vu en 1^{ère} partie) :

$$H_n(p_n) = \frac{1}{p_n^3 + 2p_n^2 + 2p_n + 1}$$

- $H(p)$ obtenu par dénormalisation avec $p_n = \frac{p}{\omega_p}$

$$H(p) = \frac{\omega_p^3}{p^3 + 2\omega_p p^2 + 2\omega_p^2 p + \omega_p^3}$$

Déterminer un filtre de Butterworth

- On veut supprimer le bruit en H.F. \Rightarrow on utilise un **passé-bas**
- On fixe $\varepsilon = 1$ et $n = 3$, **reste à choisir** ω_p
- FPBNE (vu en 1^{ère} partie) :

$$H_n(p_n) = \frac{1}{p_n^3 + 2p_n^2 + 2p_n + 1}$$

- $H(p)$ obtenu par dénormalisation avec $p_n = \frac{p}{\omega_p}$

$$H(p) = \frac{\omega_p^3}{p^3 + 2\omega_p p^2 + 2\omega_p^2 p + \omega_p^3}$$

- $H(z)$ obtenu par discrétisation des trapèzes, avec $p = \left(\frac{2(1-z^{-1})}{T(1+z^{-1})} \right)$:

Déterminer un filtre de Butterworth

- On veut supprimer le bruit en H.F. \Rightarrow on utilise un **passé-bas**
- On fixe $\varepsilon = 1$ et $n = 3$, **reste à choisir** ω_p
- FPBNE (vu en 1^{ère} partie) :

$$H_n(p_n) = \frac{1}{p_n^3 + 2p_n^2 + 2p_n + 1}$$

- $H(p)$ obtenu par dénormalisation avec $p_n = \frac{p}{\omega_p}$

$$H(p) = \frac{\omega_p^3}{p^3 + 2\omega_p p^2 + 2\omega_p^2 p + \omega_p^3}$$

- $H(z)$ obtenu par discrétisation des trapèzes, avec $p = \left(\frac{2(1-z^{-1})}{T(1+z^{-1})} \right)$:

$$H(z) = \frac{\omega_p^3}{\left(\frac{2(1-z^{-1})}{T(1+z^{-1})} \right)^3 + 2\omega_p \left(\frac{2(1-z^{-1})}{T(1+z^{-1})} \right)^2 + 2\omega_p^2 \left(\frac{2(1-z^{-1})}{T(1+z^{-1})} \right) + \omega_p^3}$$

Déterminer un filtre de Butterworth

- On veut supprimer le bruit en H.F. \Rightarrow on utilise un **passé-bas**
- On fixe $\varepsilon = 1$ et $n = 3$, **reste à choisir** ω_p
- FPBNE (vu en 1^{ère} partie) :

$$H_n(p_n) = \frac{1}{p_n^3 + 2p_n^2 + 2p_n + 1}$$

- $H(p)$ obtenu par dénormalisation avec $p_n = \frac{p}{\omega_p}$

$$H(p) = \frac{\omega_p^3}{p^3 + 2\omega_p p^2 + 2\omega_p^2 p + \omega_p^3}$$

- $H(z)$ obtenu par discrétisation des trapèzes, avec $p = \left(\frac{2(1-z^{-1})}{T(1+z^{-1})} \right)$:

$$\begin{aligned} H(z) &= \frac{\omega_p^3}{\left(\frac{2(1-z^{-1})}{T(1+z^{-1})} \right)^3 + 2\omega_p \left(\frac{2(1-z^{-1})}{T(1+z^{-1})} \right)^2 + 2\omega_p^2 \left(\frac{2(1-z^{-1})}{T(1+z^{-1})} \right) + \omega_p^3} \\ &= \frac{\omega_p^3 T^3 (1+z^{-1})^3}{8(1-z^{-1})^3 + 8\omega_p (1-z^{-1})^2 (1+z^{-1}) + 4\omega_p^2 T^2 (1-z^{-1})(1+z^{-1})^2 + \omega_p^3 T^3 (1+z^{-1})^3} \end{aligned}$$

Filtrage en temps discret par une relation de récurrence

- $H(z)$ obtenu par discrétisation des trapèzes, avec $p = \left(\frac{2(1-z^{-1})}{T(1+z^{-1})} \right)$:

$$H(z) = \frac{b_0 z^{-3} + b_1 z^{-2} + b_2 z^{-1} + b_3}{a_0 z^{-3} + a_1 z^{-2} + a_2 z^{-1} + a_3}$$

Filtrage en temps discret par une relation de récurrence

- $H(z)$ obtenu par discrétisation des trapèzes, avec $p = \left(\frac{2(1-z^{-1})}{T(1+z^{-1})} \right)$:

$$H(z) = \frac{b_0z^{-3} + b_1z^{-2} + b_2z^{-1} + b_3}{a_0z^{-3} + a_1z^{-2} + a_2z^{-1} + a_3}$$

- Relation entrée sortie du filtre :

$$Muz_f(z) = \left(\frac{b_0z^{-3} + b_1z^{-2} + b_2z^{-1} + b_3}{a_0z^{-3} + a_1z^{-2} + a_2z^{-1} + a_3} \right) Muz(z)$$

Filtrage en temps discret par une relation de récurrence

- $H(z)$ obtenu par discrétisation des trapèzes, avec $p = \left(\frac{2(1-z^{-1})}{T(1+z^{-1})} \right)$:

$$H(z) = \frac{b_0z^{-3} + b_1z^{-2} + b_2z^{-1} + b_3}{a_0z^{-3} + a_1z^{-2} + a_2z^{-1} + a_3}$$

- Relation entrée sortie du filtre :

$$Muz_f(z) = \left(\frac{b_0z^{-3} + b_1z^{-2} + b_2z^{-1} + b_3}{a_0z^{-3} + a_1z^{-2} + a_2z^{-1} + a_3} \right) Muz(z)$$

- Relation de récurrence à utiliser pour avoir $muz_f(kT)$ à partir de $muz(kT)$:

Filtrage en temps discret par une relation de récurrence

- $H(z)$ obtenu par discrétisation des trapèzes, avec $p = \left(\frac{2(1-z^{-1})}{T(1+z^{-1})} \right)$:

$$H(z) = \frac{b_0 z^{-3} + b_1 z^{-2} + b_2 z^{-1} + b_3}{a_0 z^{-3} + a_1 z^{-2} + a_2 z^{-1} + a_3}$$

- Relation entrée sortie du filtre :

$$Muz_f(z) = \left(\frac{b_0 z^{-3} + b_1 z^{-2} + b_2 z^{-1} + b_3}{a_0 z^{-3} + a_1 z^{-2} + a_2 z^{-1} + a_3} \right) Muz(z)$$

- Relation de récurrence à utiliser pour avoir $muz_f(kT)$ à partir de $muz(kT)$:

$$muz_f(kT) = \frac{1}{a_3} (b_3 muz(kT) + b_2 muz((k-1)T) + b_1 muz((k-2)T) + b_0 muz((k-3)T) - a_2 muz_f((k-1)T) - a_1 muz_f((k-2)T) - a_0 muz_f((k-3)T))$$

Application avec Matlab

- Relation de récurrence entre $muz_f(kT)$ et $muz(kT)$:

$$muz_f(kT) = \frac{1}{a_3} (b_3 muz(kT) + b_2 muz((k-1)T) + b_1 muz((k-2)T) + b_0 muz((k-3)T) - a_2 muz_f((k-1)T) - a_1 muz_f((k-2)T) - a_0 muz_f((k-3)T))$$

Application avec Matlab

- Relation de récurrence entre $muz_f(kT)$ et $muz(kT)$:

$$muz_f(kT) = \frac{1}{a_3} (b_3 muz(kT) + b_2 muz((k-1)T) + b_1 muz((k-2)T) + b_0 muz((k-3)T) - a_2 muz_f((k-1)T) - a_1 muz_f((k-2)T) - a_0 muz_f((k-3)T))$$

- Une simple boucle `for` :

Application avec Matlab

- Relation de récurrence entre $muz_f(kT)$ et $muz(kT)$:

$$muz_f(kT) = \frac{1}{a_3} (b_3 muz(kT) + b_2 muz((k-1)T) + b_1 muz((k-2)T) + b_0 muz((k-3)T) - a_2 muz_f((k-1)T) - a_1 muz_f((k-2)T) - a_0 muz_f((k-3)T))$$

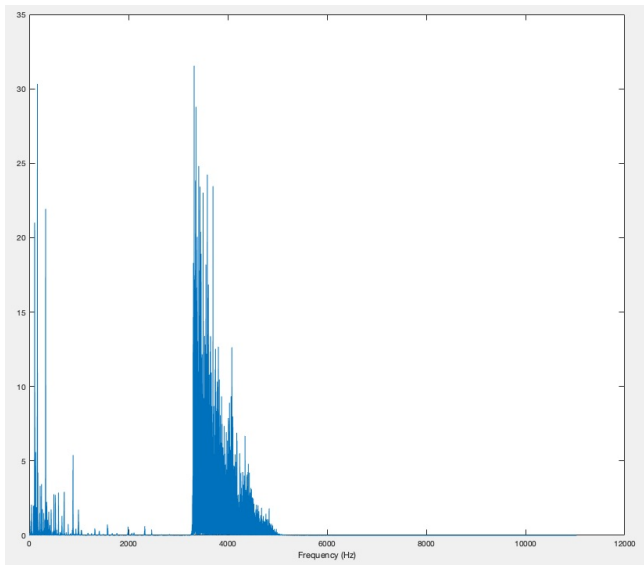
- Une simple boucle `for` :

```
T=1/Fe;  
wp=2*pi*3000;  
a0=...  
:  
b3=...  
muzf=muz;  
for k=4:length(muz)  
    muzf(k)=(1/a3)*(b3*muz(k)+b2*muz(k-1)+b1*muz(k-2)+b0*muz(k-3)  
                -a2*muzf(k-1)-a1*muzf(k-2)-a0*muzf(k-3));  
end  
trace_spec(muzf,Fe);
```

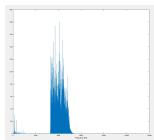
Mise en œuvre du filtrage numérique

Spectre (i.e. la transformée de Fourier) du signal débruité

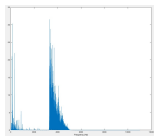
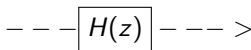
```
>> trace_spec(muzf,Fe)
```



Mise en œuvre du filtrage numérique

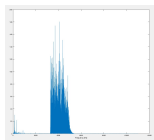


filtrage P.B.

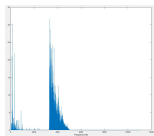
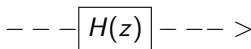


Comment améliorer le filtrage ?

Mise en œuvre du filtrage numérique



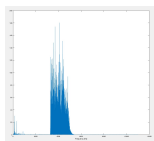
filtrage P.B.



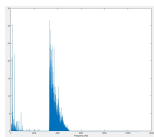
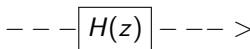
Comment améliorer le filtrage ?

- On peut diminuer ω_p
 - + atténuation du bruit
 - détérioration du signal

Mise en œuvre du filtrage numérique



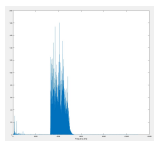
filtrage P.B.



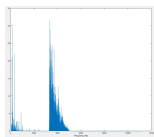
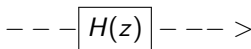
Comment améliorer le filtrage ?

- On peut diminuer ω_p
 - + atténuation du bruit
 - détérioration du signal
- Augmenter l'ordre du filtre
 - + meilleure sélectivité
 - refaire tous les calculs

Mise en œuvre du filtrage numérique

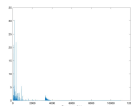
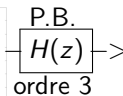
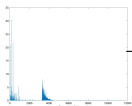
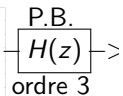
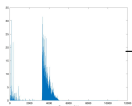
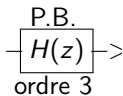
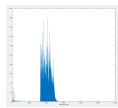


filtrage P.B.



Comment améliorer le filtrage ?

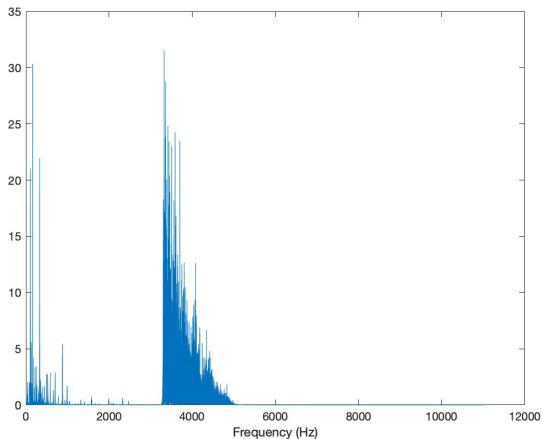
- On peut diminuer ω_p
 - + atténuation du bruit
 - détérioration du signal
- Augmenter l'ordre du filtre
 - + meilleure sélectivité
 - refaire tous les calculs
- Passer plusieurs fois dans le filtre d'ordre 3
 - + meilleure sélectivité
 - + copier/coller de la boucle `for`



Mise en œuvre du filtrage numérique

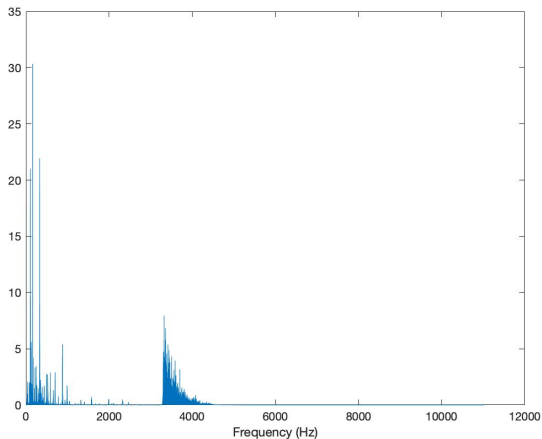
Spectre (i.e. la transformée de Fourier) du signal débruité 1fois

```
>> trace_spec(muz,Fe)
```



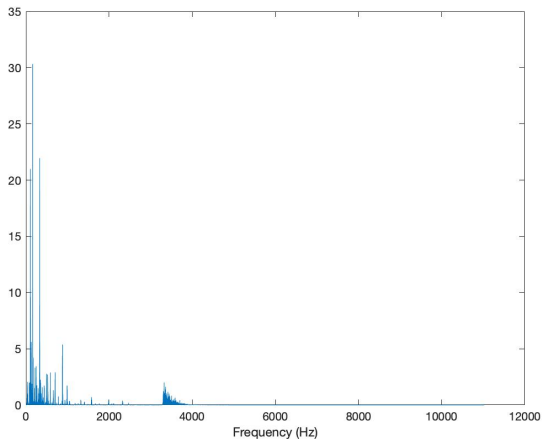
Spectre (i.e. la transformée de Fourier) du signal débruité 2fois

```
>> trace_spec(muzf2,Fe)
```



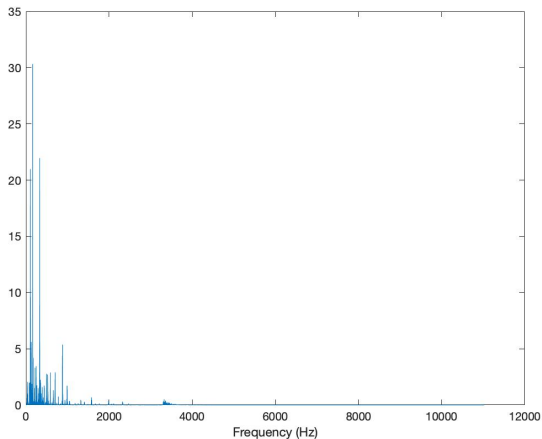
Spectre (i.e. la transformée de Fourier) du signal débruité 3fois

```
>> trace_spec(muzf3,Fe)
```



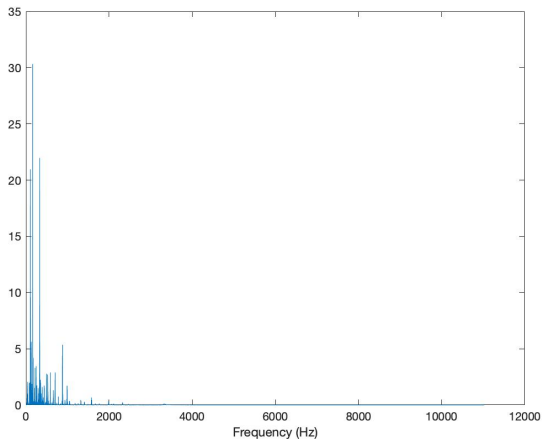
Spectre (i.e. la transformée de Fourier) du signal débruité 4fois

```
>> trace_spec(muzf4,Fe)
```



Spectre (i.e. la transformée de Fourier) du signal débruité 5fois

```
>> trace_spec(muzf5,Fe)
```



Spectre (i.e. la transformée de Fourier) du signal débruité 6fois

```
>> trace_spec(muzf6,Fe)
```

